Dialog Results Page 1 of 1

# POWERED BY Dialog

#### SENSING SYSTEM AND INK SUPPLY VESSEL

Publication Number: 09-174877 (JP 9174877 A), July 08, 1997

## **Inventors:**

- KENESU DABURIYUU ARUTOFUAAZAA
- MAIKERU KAAROTSUTA
- SUTEIIBUN JIEI DEIITORU
- DONARUDO EMU SUTEIIBUNZU
- FURETSUDO EFU HABURU ZA SAADO

# **Applicants**

• XEROX CORP (A Non-Japanese Company or Corporation), US (United States of America)

Application Number: 08-313841 (JP 96313841), November 25, 1996

## **Priority:**

• 7-572,595 [US 572595-1995], US (United States of America), December 14, 1995

## **International Class (IPC Edition 6):**

- B41J-002/175
- B41J-002/125
- G01F-023/28

### **JAPIO Class:**

- 29.4 (PRECISION INSTRUMENTS--- Business Machines)
- 46.1 (INSTRUMENTATION--- Measurement)

# JAPIO Keywords:

- R012 (OPTICAL FIBERS)
- R105 (INFORMATION PROCESSING--- Ink Jet Printers)
- R116 (ELECTRONIC MATERIALS--- Light Emitting Diodes, LED)

#### **JAPIO**

© 2004 Japan Patent Information Organization. All rights reserved.

Dialog® File Number 347 Accession Number 5560077

Sensing system	for detecting	presence o	f an ink	container	and level	of
ink therein						

Publication date: 1997-06-18

Inventor(s): ALTFATHER KENNETH W (US); HUBBLE III FRED F (US); DIETL STEVEN J (US);

CARLOTTA MICHAEL (US); STEVENS DONALD M (US)

Applicant(s): XEROX CORP (US)

Requested

Patent: JP9174877

Application

Number: EP19960308999 19961211

**Priority Number** 

Classification:

(s): US19950572595 19951214

**IPC** 

Classification: B41J2/175

EC

B41J2/175L, B41J2/175C, G01F23/292B2, G01F23/292B2D2

Equivalents: BR9605958, 

CA2185602, DE69615323D, DE69615323T, ES2162985T,

☐ <u>US5997121</u>

Cited patent(s): <u>EP0573274</u>; <u>DE3408302</u>; <u>US4809551</u>; <u>FR2672390</u>; <u>JP63216751</u>; <u>JP62021549</u>;

JP7218321; JP7311072; JP7117238

### Abstract

A low ink sensing system (30) is combined with an ink cartridge detection system to enable a more efficient ink jet printer. An ink container (16) which supplies ink to an associated printhead (18) is modified by the incorporation of two light directing elements (21,22), in the preferred embodiment, a faceted prism (22A,22B) and a roof mirror (21A,21B), into a transparent wall of the container housing. The cartridge (10), comprising the ink container (16) and associated printhead (18), is mounted on a scan carriage. Periodically, the carriage (12) is conveyed to a sensing station (30) comprising a pair of light sources (34,36) and a commonly used photosensor (38). A first light source (34) is energized and a beam of light is directed to a location where the roof mirror (21), would be positioned if the cartridge (10) is present. If the cartridge (10) is absent, lack of a reflected return signal is sensed, indicating a cartridge (10) has not been inserted. Print operation is halted until a cartridge (10) is inserted. If a cartridge (10) is properly inserted, the roof mirror (21) returns most of the incident light to the photosensor (38) which generates a signal indicating the presence of the cartridge (10). A second light source (22) is then energized and directed towards the faceted prism (22A,22B), which is either immersed in ink or exposed to air within the interior of the container (16). If the latter, light is internally reflected by the prism facets (22A,22B) back to the photosensor (38). If a print operation has been in progress, and the ink level has fallen, the common photosensor (38) detects either a strong or weak redirected light component and initiates a status check and generates appropriate displays of

low ink level or out of ink warnings. I

Data supplied from the esp@cenet database - I2

# (19)日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報 (A)

# (11)特許出願公開番号

# 特開平9-174877

(43)公開日 平成9年(1997)7月8日

		38m/27E	庁内整理番号	FΙ			技術表示箇所
(51) Int.Cl. <sup>6</sup>		識別記号	1) Market and	B41J	3/04	102Z	
B41J	2/175			D-11-2	•,	104K	
	2/125			G01F	22/28	J	
G01F	23/28			GUIF	س رس		

# 審査請求 未請求 請求項の数3 OL (全 15 頁)

(21)出願番号	特局平8-313841	(71)出願人 59000079	
(21)四駅無力			ス コーポレイション OX CORPORATION
(22)出顧日	平成8年(1996)11月25日	アメリカ	7合衆国 ニューヨーク州 14644 -スター ゼロックス スクエア
(31)優先権主張番号 572595 (32)優先日 1995年12月14日 (33)優先権主張国 米国(US)	(番地な (72)発明者 ケネス アメリカ フェン	(番地なし)	
		(74)代理人 弁理士	
		l l	

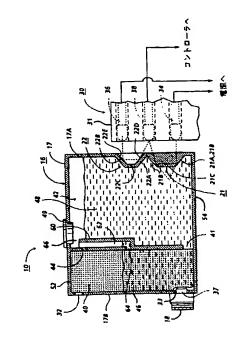
#### 最終質に続く

# (54) 【発明の名称】 感知システム及びインク供給容器

#### (57) 【要約】

【課題】 インク容器の存在と、インク容器内のインク のレベルとを検出する感知システムを提供する。

【解決手段】 容器に機能上接続される第1の光導波手段22を含み、容器検出モードの際に前記光導波手段22に向かって出力ビームが向けられる第1の光源36を含み、前記光導波手段22から向けられる光の存在又は不在を検出し、それを示す出力信号を生成する光センサ手段38を含み、前記容器に機能上接続される第2の光導波手段21を含み、低インクレベル検出モードの際に前記光導波手段21に向かって出力ビームが向けられる第2の光源34を含み、前記第2の光導波手段21から向けられる光を検出する光センサ手段38を含み、検出された光のレベルと、従って光センサ出力のレベルとが前記第2の光導波手段21の内部表面に隣接するインクの存在又は不在を表す、感知システム。



### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 インク容器の存在及びその中のインクの レベルを検出する感知システムであって、

前記容器に機能上接続される第1の光導波手段を含み、 容器検出モードの際に前記光導波手段に向かって出力ビ ームが向けられる第1の光源を含み、

前記光導波手段から向けられる光の存在又は不在を検出 し、それを示す出力信号を生成する光センサ手段を含 み、

前記容器に機能上接続される第2の光導液手段を含み、 低インクレベル検出モードの際に前記光導波手段に向かって出力ビームが向けられる第2の光源を含み、

前配第2の光導波手段から向けられる光を検出する光センサ手段を含み、検出された光のレベルと、従って光センサ出力のレベルとが前配第2の光導波手段の内部表面に隣接するインクの存在又は不在を表す、

#### 成知システム。

【請求項2】 インク容器の存在を検出する感知システムであって、

前記容器に機能上接続される光導波手段を含み、

容器検出モードの際に前記光導波手段に向かって出力ビ ームが向けられる光源を含み、

前記光導波手段からの光の存在又は不在を検出し、それ を示す出力信号を生成する光センサ手段を含む、 感知システム。

【請求項3】 インク供給容器であって、

内部空間を画定し、第1の位置に配置される空気出口と、第2の位置に配置されるインク出口と、少なくとも部分的に光透過材料で構成される前記容器の少なくとも1つの壁とを有するハウジングを含み、

前記透明な壁内に一体的に形成され、前記壁から前記ハウジングの内部に延びており互いに向かって角度づけされている少なくとも2つの反射面を有する反射器を含

前記壁内に一体的に形成され、前記壁から前記ハウジングの内部に延びており互いに向かって角度づけされている少なくとも2つの光透過面を有する第2の反射器を更に含む、

インク供給容器。

【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【発明の属する技術分野】本発明はインクジェット記録 デバイスに関し、より詳細には、インク供給容器の存在 を検出すると共に、容器内のインクのレベルが所定レベ ルに達しているか又はそれを下回っているかを検出する システムに関する。

## [0002]

【従来の技術】インクジェット記録デバイスは、近接離 間されるドットの制御パターンで用紙などのプリント媒 体上にインクを射出する。カラー画像を形成する場合に は複数のグループのインクジェットが使用され、各グル ープには関連するインク容器から異なる色のインクが供 給されている。

【0003】サーマルインクジェットプリントシステムは、チャネル終端ノズル又はオリフィス付近の毛管状インク充填チャネルに配置される抵抗器によって選択的に発生される熱エネルギーを使用してインクを瞬時に蒸発させ、オンデマンドでパブルを形成する。各一時的なパブルはインクの液滴を射出し、これを配録媒体に向かって進める。プリントシステムは、キャリッジタイプのプリンタ又はページ幅タイプのプリンタのいずれかに組み込まれることが可能である。

【0004】移動キャリッジ上の部分幅プリントヘッド 又はページ幅プリントバーは、プリントジョブの間にイ ンクがなくならないようにインク容器を取り替えるか又 はリフィルすることをユーザに警告する低インクレベル 警告を有することが望ましい。目下、(プロッティング など) いくつかの用途においては、出力プリントの1つ 又はそれより多くの色がなくなるよりも、問題となる容 器を取り替える方が費用がかからないため、長いプリン トジョブを開始する前に新しいプリント容器を取り付け ることを選択するユーザもいる。インク供給容器が適切 な位置にある、例えば関連するプリントヘッドに流体接 続していることを確実にすることも重要である。 いくつ かの例ではインクのない容器は取り除かれうるが、代わ りの容器の挿入を忘れてしまう場合がある。容器が取り 除かれたプリンタの動作は、関連するプリントヘッドを 損傷してしまう可能性がある。

【0005】インク供給容器内のインクの減少レベルを 検出する種々の従来技術の方法及びデバイスが既知であ る。

【0006】米国特許第5,289,211号は低インク検出システムを開示しており、これはインクが含浸したフォーム(泡)リザーバ内に浸漬される一対の電極を含む。電極はブリッジ回路に接続されており、これは2つの電極間のインクの電気抵抗を測定する。

【0007】米国特許第5,414,452号は論理回路を使用しており、これは射出された液滴の数を計算し、その数と、インクリザーバ内のインクの既知の値に相当する液滴の最大数とを比較する。

【0008】特開平5-332812は低インク検出システムを述べており、ここでカートリッジはインク貯蔵タンクの表面の開口に設けられる透明な光路部材を有する。LEDは光ビームを放出し、光ビームはインクタンク内に導かれ、反射してセンサに達し、低インクレベルの指示を提供する。

【0009】従来技術の参照物のいくつかは比較的高価であり、インクの電導率の測定及び検出又は液滴の検出回路に依存している。更に、従来技術の参照物はインクレベル感知動作を始める前にインクタンクが適切な位置

にあることを確実にする手段を含まない。

#### [0010]

【発明が解決しようとする課題】従って、本発明の1つの目的は、関連するプリントヘッドにインクを供給するインク容器の適切な備え付けを確実にする検出システムを提供することである。

【0011】別の目的は、インク容器内のインクの低レベルを検出し、低インクレベル警告信号を提供する検出システムを提供することである。

【0012】本発明の別の目的は、インク容器の検出及び低インクレベル検出機能の双方を行う安価な光学検出システムを可能にするように構成されるインク供給容器を提供することである。

#### [0013]

【課題を解決するための手段】本発明及び例示的な実施 の形態において、画像駆動信号に応答して記録媒体上に プリントをするプリントヘッドを含むサーマルプリンタ が開示される。プリントヘッドに流体接続されるインク 容器から、プリントヘッドにインクが供給される。プリ ントヘッド及び容器は走査キャリッジに装着されてお り、これはプリントゾーンを左右に移動し、プリントへ ッドはノズルからインクの液滴を射出して記録媒体上に 画像を形成する。2つの光源及び光検出器を含む光学シ ステムがキャリッジの移動経路に沿って固定して配置さ れ、インク容器が光学システムに対向して配置されると 光源からの光がインク容器に向けられるように配置され る。インク容器は、透過壁に形成される光導波素子を有 する。光源からの光は透過壁を介して容器に及び容器の 中に向けられ、続いて光学素子に向けられる。 1 つの実 施の形態において、光導波素子は反射プリズムである。 これらの素子からの光の反射、又はその欠如は一般の光 センサによって感知され、容器の存在又は不在と、容器 内に残っているインクのレベルを表す信号とを提供す

【0014】より詳細には、本発明はインク容器の存在 及び容器内のインクのレベルを検出する感知システムに 関し、前記容器に機能上接続される第1の光導波手段を 含み、容器検出モードの際に前記光導波手段に向かって 出力ビームが向けられる第1の光源を含み、前記光導波 手段から向けられる光の存在又は不在を検出し、それを 示す出力信号を生成する光センサ手段を含み、前記容器 に機能上接続される第2の光導波手段に向かって出力 ビームが向けられる第2の光導波手段に向かって出力 ビームが向けられる光を検出する光センサ手段を含 み、検出された光のレベルと、従って光センサ出力のレ ベルとが前記第2の光導波手段の内部表面に隣接するイ ンクの存在又は不在を表す。

【0015】更に本発明は、移動キャリッジに装着され インクジェットプリンタにおいて使用されるカートリッ ジの存在又は不在と、カートリッジに関連するインク容器内のインクのレベルとを検出する方法に関し、光ピームを光学感知ステーションに向けるステップと、カートリッジが存在する場合にカートリッジの一部分が光ピームを遮断するようにキャリッジを光学感知ステーション内に移動させるステップと、この部分から再方向づけされて戻ってきた光の存在又は不在を感知するステップと、カートリッジの存在又は不在を表す信号を生成するステップと、を含む。

【0016】本発明はまた、インク記録デバイス内のイ ンクカートリッジの存在又は不在を感知するシステムに 関し、カートリッジはプリントヘッドと、プリントヘッ ドにインクを供給するインク容器とを含み、配録媒体に 第1のカラーをプリントする少なくとも1つのプリント ヘッドを含み、第1のカラーのインクをプリントヘッド に提供するための関連するインク供給容器を含み、容器 は壁に少なくとも部分的に透明な部分を有し、壁は関連 する少なくとも1つの反射部材を有し、走査経路に沿っ てカートリッジを移動させる手段を含み、走査経路に沿 って配置され光源及び光センサを含む光学感知ステーシ ョンを含み、カートリッジが物理的に存在する場合は反 射部材が光源出力に対向するようにカートリッジをステ ーション内に移動させる手段を含み、光源を駆動する手 段を含み、光センサは反射部材から反射された光源出力 ビームを感知してカートリッジの存在を示すか、又は反 射光の欠如を感知してカートリッジの不在を示す。

【0017】本発明の別の態様は、インク容器の存在を 検出する感知システムであって、前記容器に機能上接続 される光導波手段を含み、容器検出モードの際に前記光 導波手段に向かって出力ビームが向けられる光源を含 み、前記光導波手段からの光の存在又は不在を検出し、 それを示す出力信号を生成する光センサ手段を含む。

【0018】本発明の更に別の態様は、インク供給容器であって、内部空間を画定し、第1の位置に配置される空気出口と、第2の位置に配置されるインク出口と、少なくとも部分的に光透過材料で構成される前記容器の少なくとも1つの壁とを有するハウジングを含み、前記透明な壁内に一体的に形成され、前記壁から前記ハウジングの内部に延びており互いに向かって角度づけされている少なくとも2つの反射面を有する反射器を含み、前記壁内に一体的に形成され、前記壁から前記ハウジングの内部に延びており互いに向かって角度づけされている少なくとも2つの光透過面を有する第2の反射器を更に含む。

#### [0019]

【発明の実施の形態】図1は、本発明のインク容器及び低インク検出システムの好適な実施の形態を組み込むサーマルインクジェットプリンタ8の斜視図を示している。プリンタ8は例示的なものにすぎない。本発明は、他のタイプのサーマルインクジェットプリンタと、圧電

プリンタ、ドットマトリックスプリンタ及び文書ラスタ 入力スキャナーからの信号によって駆動されるインクジ エットプリンタ等の他の複写デバイスとにおいて実施が 可能である。プリンタ8は、キャリッジレール14によ って支持されるキャリッジ12上に装着されるインクジ ェットプリントヘッドカートリッジ10を含む。キャリ ッジレール14は、インクジェットプリンタ8のフレー ム15によって支持される。プリントヘッドカートリッ ジ10は図2に詳細に示される容器16を含み、これは サーマルインクジェットプリントヘッド18に供給する インクを含み、サーマルインクジェットプリントヘッド 18はプリンタ8のコントローラ50 (図4) から電気 ケーブル20を介して受け取った電気信号の制御下でイ ンクの液滴を選択的に射出する。容器16はハウジング 17を含み、これは反射素子21及び22を収容する壁 17Aを有し、これらは図2により詳細に示される。容 器16はプリントヘッド18に流体に関して、しかし取 外し可能に接続されており、インクが消耗した際に取り 替えられることが可能である。あるいは、特定のシステ ムの必要条件によっては各消耗時にカートリッジ全体が 取り替えられることが可能である。プリントヘッド18 は複数のインクチャネルを含み、これらは容器16から 各インク射出オリフィス又はノズルにインクを運ぶ。プ リントの際、キャリッジ12はキャリッジレール14に 沿って矢印23の方向に左右に往復運動をし、この全体 幅の横断によって走査経路が構成される。実際のプリン トゾーンは走査経路内に含まれる。プリントヘッドカー トリッジ10がプリント経路に沿って左右に往復運動 し、用紙シート又は透明紙等の記録媒体24を通過する 際に、プリントヘッドのノズルのうち選択されたものか **ら用紙シートに向かってインクの液滴が射出される。通** 常、キャリッジ12の各通過の間、記録媒体24は固定 して保持される。各通過の終わりに、記録媒体24は矢 印26の方向にステップ移動される。プリンタ8の動作 のより詳細な説明に関しては、本文中に援用される米国 特許第4,571,599号及び米国特許第32,57 2号(再発行)が参照される。

【0020】光学感知アセンブリ30もまた図1に示されている。図1及び図2を参照すると、アセンブリ30はハウジング31を含む。示されるように、ハウジング31の中には、第1の光源34と、第2の光源36と、この2つの光源の間に配置されて一般にこれらと共に使用される光センサ38とが装着されている。示されるように、光源は電源に電気接続されており、光センサ38の出力はシステムコントローラ回路に電気接続されている。好適な実施の形態において、容器16は2つのコンパートメントのユニットとして設計されている。アセンブリ30はキャリッジ経路に装着されており、これによって容器のハウジングの壁17Aが移動してアセンブリ30に対向する位置にくると、光源34からの光は光導

波案子21に向けられ、光源36からの光は光導波案子22に向けられる。光センサ38は、案子21又は案子22のいずれかから向けられた光を以下により詳細に説明される方法で検出するように配置される。

【0021】図2は図1のライン2-2に沿ったプリン トヘッドカートリッジ10の断面図を含み、ハウジング 17と、容器に取り付けられたプリントヘッド18とを 示している。プリントヘッド18は容器16に流体に関 して、しかし取外し可能に接続されている。ハウジング 17は軽量だが耐久性のプラスチックからなり、好適な 実施の形態では、これはポリプロピレンである。ハウジ ング17は、壁17B内に形成される空気入口32及び インク出口33を有する。空気入口32は、ハウジング 17と周囲との間の空気の移動を提供する。インク出口 33は、インク容器16に含まれるインクのハウジング 17内部からインクジェットプリントヘッド18への流 体移動を提供する。マニホールド37は、ろ過されたイ ンクをインク出口33からプリントヘッド18及びイン ク射出オリフィスに向け、記録媒体24にインクを射出 する。

【0022】ハウジング17は、分割部材44によって第1チャンパ40及び第2チャンパ42に仕切られた内部スペースを画定する。分割部材44は、ハウジング17の一方の側壁からハウジングの反対側の側壁に延び、第2チャンパ42が第1チャンパ40よりも大きくなるようにハウジングを第1チャンパ40及び第2チャンパ42に本質的に分割する。

【0023】第1チャンバ40は、液体インクを保持するためにフォーム材料から通常作られるインク保持部材46を含む。第2チャンバ42に貯えられる液体インク48は、インク保持物質を実質的に含まない第2チャンバ42から、分割部材44によって画定されるインク入口41を介してインク保持材料46へ移される。充填口49は、カートリッジにインクを充填することを可能にする。

【0024】インク48はインク入口41を通過してインク保持材料46内に入り、インクは必要に応じてインク出口33を介して放出され、プリントのためにプリントへッド18にインクが供給される。プリントへッド18にインクが供給される。プリントへッド18への供給のために適切な量のインクをインク保持材料46内に維持するため、ハウジング17は、適切な量の空気圧力を液体インク48の上に維持し必要に応じて材料46にインクを充填することによって第2チャンバ42から第1チャンバ40ペインクを移動させる機構を含む。この機構は通路部材60を含み、これは分割部材と共に空気移動通路62を画定する。空気移動通路62は通気出口66に結合した通気入口64を有し、第2チャンバ42を静止(プローのない)状態に与圧する。通路部材60は分割部材44のように一方の側壁から反対側の側壁へ延びず、代わりに通気管を形成する。

【0025】ここまでに述べた容器16のコンパートメントの構成は例示的である。プリントヘッドノズルへの適切な背圧を維持する一方で分割セクションを有するインク供給容器を構成する他の既知の方法が存在する。例えば、共に援用される米国特許第5,138,332号及び共願の米国出願番号08/572,595に記載の容器を参照のこと。本発明の目的のため、動作の間、当業者に公知の技術によって確立された圧力条件下でインクがチャンバ42からチャンバ40に移動するように容器が構成されることが理解される。本発明にとって重要なことは、チャンバ42の後部を画定する壁17Aにプリズム部材21及びルーフミラー22を導入することによってインク容器になされた変更である。

【0026】特に図2を参照すると、好適な実施の形態において、光導波案子21は壁17Aの下半分に一体的に形成され、壁と同じ光透過材料からなる、例えば好適な実施の形態ではポリプロピレンである、反射器である。ポリプロピレン又は他の親水性材料が好適である。プリズムは、コンパートメント48の内部に延び、約82°の角度で互いに向かって角度づけされているファセット21A、21Bで構成される。プリズムは角錐台の形状を有し、表面21A、21Bはファセット21Cにつながっている。大きな部分を射出成形する際に一般に生じるひけを避け、また向上した光パイピングを提供するために、プリズムは複数の狭いファセット部分から構成されてもよい。

【0027】光導波素子22もまた、壁17Aの部分として形成されている。好適な実施の形態において、案子22は2つのファセット22A、22Bを有するプリズムであり、これらはコンパートメント48の内部に延び、互いに向かって角度づけされており、表面22Cにつながっている。案子22は、表面22A、22B上に反射フィルム、ホイル又はテープ22D、22Eをそれぞれ配置することによってルーフミラーに形成されている。

【0028】壁17Aの一部分、例えば反射素子21を収容する部分のみが透過性であればよいことが上記から理解される。更に、好適な実施の形態はハウジングの壁と一体的に構成される反射素子を有するが、素子は壁17Aの内部表面に隣接して別個に配置されてもよい。 <u>感知システムの動作</u>

【0029】反射素子21、22及び光学アセンブリ30の組み合わせを含むとみなされる本発明の感知システムは、プリントジョブの開始又は特定量のプリントのプリント後など特定のイベントの後にインク容器の存在及びインクレベルのチェックを行うことができるように設計されている。チェックを行うために、プリンタはインク容器がアセンブリ30に隣接して配置され一連の検知ステップを介してシーケンスされることを必要とするア

ルゴリズムに従う。図3は、使用可能なアルゴリズムの1つの実施の形態である。図4は、インク容器及びインクレベル感知システムを実施するための制御回路を示している。従来、メインコントローラ50はCPUと、完全なプログラムを記憶するROMと、RAMとを含む。コントローラ50は、キャリッジ12の移動及び以下に説明される他のプリンタ機能を制御する。

【0030】ライン記録動作が行われる場合、プリントヘッド18のジェットに関連する各抵抗器は、パーソナルコンピュータP/C52又は他のデータ源からコントローラ50に送られる画像データに従って選択的に駆動される。コントローラ50はプリントヘッドのヒータ抵抗器に駆動信号を送り、これによって加熱された抵抗器に関連するジェットからインクの液滴が射出され、従って記録媒体24の表面に記録のラインを形成する。プリントヘッドを続けて動作させると、容器16のチャンバ42に含まれるインクは徐々に消耗され、遂には低インクレベルを定める予め設定されたレベルに達する。

【0031】記述のために、感知システムはまずプリントジョブの初めに、そしてプリンタ動作のプリセット期間の後に作動されるものとみなされる。

#### プリントジョブの開始時の動作

【0032】図1~図4を参照すると、P/C52から コントローラ50への画像信号はスタートプリントシー ケンスを開始する。容器16のハウジングの壁17Aが 光学アセンブリ30に隣接し向き合って配置されるよう に、キャリッジ12は感知ステーション41に移動され る。コントローラ50の制御下で、電源56はまず光源 36を駆動させる。好適な実施の形態において、光源3 6は880~940nmの範囲のピーク波長を有するL EDである。光ビームはハウジングの壁17Aに向けら れ、容器が存在する場合、光はルーフミラー22の反射 面22D、22Eから反射され、光センサ38に突き当 たるように再方向づけされる。2つの反射によって、ビ ームが下方向に垂直にステップ移動し、検出器において 許容可能な入射角度よりも大きくなることを避けること ができる。光センサ38からの出力信号はコントローラ 50内の論理回路に送られ、信号がプリセットの範囲内 であることを決定する。次に、コントローラ50はシー ケンスして第2の光源34を駆動させる。

【0033】容器16が存在しない場合、光源36の光出力は反射されず光センサ38にはね返らない。光センサからの出力の欠如は、コンピュータにおいて「容器ミッシング」状態として認識される。プリンタは使用禁止になり、P/Cディスプレイ55において警告表示が作動され、a)ミッシングタンクに関連する色のプリントが生じないことb)プリントヘッドへの潜在的な損傷を防ぐために適切な容器が取り付けられるべきであること、をユーザに知らせる。

【0034】好適な実施の形態において、光源34も光

源36に類似する特徴を有するLEDである。光源34 は光ピームを放出し、これは壁17Aを介して伝えられ、プリズム21のファセット21Aに入射する。図5 (A)はプリズム21の断面及びアセンブリ30の略図であり、これはプリズムがなおインクに浸漬されている場合の光ピームの経路を示しており、従ってインクレベルはプリセットの低レベルを越えている。

【0035】低インク検出は、全反射の原理を適用することによって可能になる。屈折率の大きい所から小さい所に(NからN'に)通過する光線が  $\sin(N'/N)$  に等しい又はこれを越える入射角を有する場合、全反射が生じる。臨界角 $I_c$ は、以下の式によって表される。【0036】 $I_c$ =arc  $\sin(N'/N)$ 

【0037】図5 (A) に示されるように、LED34 の出力ビームは壁17Aを通過する。壁17Aはポリプ ロピレンであり、約1. 492の屈折率を有するため光 に対して殆ど完全に透明であり、入射光の約96%を通 過可能にし、約45°の入射角でファセット21Aへの 入射を可能にする。表面21Aの裏面はインクに浸漬さ れていて約1.33の屈折率を有し、臨界角に達しない ため、入射光の約99%が約51. 4° の屈折角でイン クに伝えられ、約1%以下のみがファセット21Bに反 射される。ファセット21Bの内部対向面もインクに浸 漬されているため、この1%のうち99%以上もまたイ ンクに伝えられる。最初の入射エネルギーのうち非常に 少量(約0.01%)のみが光センサ38に向かって反 射される。コントローラ50において、光センサからの 出力信号は、コントローラメモリにおいて設定された低 インクレベルプリセット範囲外である低い光レベルを登 録する。コントローラはこの信号を前の状態の信号と比 較し、低インク状態にあると以前に識別された容器が取 り替えられたか又はリフィルされたかどうかを決定す る。次に状態ログが「空ではない」レベルに設定又は再 設定され、コントローラ50におけるプリントヘッド駆 動回路61がイネーブルされて駆動信号をプリントヘッ ドに送り、プリントシーケンスを開始する。この実施の 形態のための低インクレベルしきい値は、容器16の充 填レベルの20%に設定されている。

【0038】これまでの感知システムの動作を要約すると、インク容器の存在が確認される。更に、容器内のインクがプリセットレベルを上回ることが確認され、従ってプリントジョブを開始できる。ここで、所定の動作時間の後に生じるように設定された第2の時間におけるインクレベル感知システムの動作が説明される。

## プリントジョブ中の動作

【0039】P/C52からの画像入力信号に対応する プリントジョブをプリンタ8がプリントし始めると、コ ンパートメント40(図2)内のフォームからインクが 引き出され、従ってフォームの飽和を減少させる。コン パートメント42からのインクによってフォームの補充 が可能であるフロー経路が生成される。従って、コンパートメント42内のインクのレベルは、プリンタの使用中に徐々に減少する。低インクのチェックは、各プリントジョブの終わりか、又は最後のチェック以来あらゆる1つの色で所定の数の両素、例えば7×10<sup>6</sup> 個の画素がプリントされた後に始めることができる。例示の目的のため、プリントジョブが完了し、点線80によって表される所定の移動点レベルを下回る点までコンパートメント42内のインクレベルが下がったと仮定する。低インクレベル感知手順は、この点で開始される。

【0040】プリントの継続は中断され、前述のよう に、ハウジングの壁17A及びプリズム21が感知アセ ンプリ30に対向するような位置にキャリッジ12が移 動される。コントローラは再び光源34、36の駆動を シーケンスする (容器の検出は省略可能である)。 図5 Bは、光ピームに及ぼす低インクレベルの影響を示す。 光源34からの光は壁17Aを通過し、約45°でファ セット21Aに入射する。インクは20%充填レベル未 満に減少しているため、インクはもはやファセット21 Aの裏面と接触せず、ファセット21Aの裏面は1.0 の屈折率を有する空気にさらされている。ファセット上 の入射光は42.9°の臨界角度を越えており、従って 入射光は表面を介して伝えられず、ビームの全反射(T IR) が生じる。入射エネルギーは全てファセット21 Bに向かって反射される。このファセットの裏面も空気 にさらされているため、全てのエネルギーは光センサ3 8に向けられる。入射エネルギーの約92%(マイナス あらゆる吸収)が戻って光センサ38に突き当たる。コ ントローラ論理によって、光センサからの出力信号はプ リセットされた低インクレベル範囲内であると認識され る。コントローラは状態チェックを行い、前のステーシ ョン状態からの変更が「空ではない」から「空」である かどうかを調べる。これは差し迫った例の場合であるた め、コントローラ50内の状態ログメモリは「空」状態 に設定され、低インクレベル信号が生成されてP/Cデ ィスプレイ55に表示される。システムの必要条件によ っては、低インク信号は、低インクレベルをオペレータ に単に表示したり、カートリッジのリフィル又は取り替 えが行われるまでプリント動作を休止したり、あるいは 好適な実施の形態において、動作を続けるが「低イン ク」状態を変更したりするために使用されうる。図3及 び図4に示されるように、コントローラは信号をP/C 52に送り、P/C52はたった今チェックしたインク 容器のインクが少なくなっていることを明示する適切な 警告を表示する。各インク容器はインクの残留量を含 み、これを残った画索(又は液滴)の数と相関させるこ とができる。この数は、各インクカラー毎に異なりう る。コントローラ論理において生成された低インク信号 はカウンタ60をイネーブルし、プリントヘッドジェッ トから射出された画案(液滴)の数及びインクタンク内 のインクの減少をカウントし始める。予め設定された数の画素がカウントされた場合、インクタンクはインクがないものとして定義され、プリントは自動的に停止される。プリントヘッドの信頼性を危うくする状態である、プリントヘッド及びそのインクチャネルラインが空にならないことを確実にするために、この停止はタンクが完全に空になる前(約2~5%のレベル)に生じる。低インクの第1の検出とインクがないという表示との間の時間に、ますます緊急を伴ったメッセージをP/Cディスプレイに表示してもよい。残りのインクの画素値は、低インクチェックの頻度に依存する。

【0041】上記の概要は、プリズム21がインクに完全に浸漬しているか又は完全にインクがない状態を仮定した。これらの2つのケースの中間は、インクレベルによってファセット21Aが徐々に段々多く空気にさらされる際に、LED34からの信号に対して単調増加する光レベルによって表される遷移である。図6はプリントへッドに運ばれるミリリットル(ml)単位のインク対ボルト単位のセンサ出力のプロットである。運ばれるインクの最初の70%に対してセンサの電流は小さく、コントローラ50の比較回路をわたる電圧出力は大きい。70%と75%との間の消耗では、LED34の出力ビームがプリズム21のファセット21A及び21Bから全反射し始めるために急な遷移が生じ、従ってセンサ38からの出力電流が増加し、回路において急な電圧降下が生じる。

【0042】本発明は、フルカラープリンタを含む他の タイプのインクジェットプリントシステムにおいて使用 することができる。図7は、フルカラー走査タイプのプ リンタを示している。図7を参照すると、サーマルイン クジェットプリンタ70が示されている。一体的に取り 付けられるサーマルプリントヘッド76~79をそれぞ れ有するいくつかのインク供給カートリッジ72、7 3、74及び75が、並進移動可能キャリッジ77上に 装着されている。プリントモードの間、キャリッジ77 は矢印81の方向にガイドレール78上を左右に往復運 動する。キャリッジが1つの方向に移動する間、例えば 用紙などの記録媒体80は固定して保持され、キャリッ ジが反対の方向に移動する前に、記録媒体はサーマルプ リントヘッドによって記録媒体上にプリントされるデー タの縞の高さに等しい距離だけステップ移動される。各 プリントヘッドはノズルの直線アレイを有し、ノズルは キャリッジの往復運動方向に対して垂直方向に配列され ている。キャリッジの横断の間、情報のプリントに液滴 が必要とされる場合には、サーマルプリントヘッドはイ ンクの液滴82を記録媒体に向けて進める。明瞭にする ため、プリントヘッドのターミナルに取り付けられた信 号保持リボンケーブルは省略されている。 プリンタ70 は複数の色でプリントでき、各カートリッジ72~75 は異なる色のインク供給部を含む。代表的なカラープリ ンタ及び付加の制御の詳細に関しては、例えばその開示 内容が本文中に援用される米国特許第4,833,49 1号を参照のこと。

【0043】本発明によると、カートリッジ72~75の部分を形成するインク容器の各々は図2に示されるカートリッジと同一構造であり、本発明の目的のために、各カートリッジは壁に形成され外側に面する2つのプリズム反射器を備えるインク容器を有する。一方の反射器はカートリッジの存在の検出に関連し、もう一方は低インク検出に関連する。カートリッジ72は、反射部材82、84を備えるインク容器80を有して示される。説明を容易にするために明確に示されていないが、カートリッジ73~75は同様の容器及び反射部材を有する。単一カートリッジの実施の形態にあるように、感知アセンブリ90はハウジング92を含み、この中には第1の光源94と、第2の光源96と、これらの2つの光源間に配置される光センサ98とが装着されている。

【0044】動作としては、図4、図7及び図8を参照すると、P/C52からコントローラ50への画像信号はプリント開始シーケンスを開始する。第1のインク容器80を感知アセンブリ90に対向して配置するようにキャリッジ77が移動される。コントローラ50の制御下で電源56によって光源94、96が連続的に駆動され、一方で光センサ98の出力が測定される。カーリッジ72に対するシーケンシング及び検出動作は、カートリッジ10に関して前述したものと同一である。光リッジ10に関して前述したものと同一である。光ッシの存在(ルーフミラー84から光センサへの反射が範囲内であるか)をチェックし、光源94がオンにされ、以前の状態と比較をした後に容器システム内のインクレベルが決定される。

(光センサ98によって、プリズム82の正面からの反射が感知される。)カートリッジ72の感知が終わるとキャリッジ77は移動され、次のカートリッジ73が感知される位置に配置される。各カートリッジ毎に先のプロセスがイネーブルされ、最後には、全てのカートリッジが定位置にあり、アセンブリインク容器内の全てのインクのレベルが許容可能レベル内であることが確認されるか、又は適切な低インクレベル警告がP/Cにおいて表示される。

【0045】本明細書中に開示された実施の形態が好ましいが、種々の他の変更、変形又は改良が当業者によって可能であることがこの教示から理解されるであろう。例えば、インク容器の存在又は不在の検出は、他の光導波案子を使用することによって達成されうる。1つの例は、図9に示される光パイプである。図9は容器16′の一部分を示しており、光学案子22′がハウジングの壁17A′の外側に配置されている。素子22′は、光入口端部22′A及び出口端部22′Bを光センサ38′へ再方向づけするように湾曲された光パイプである。あるいは、光学案子22′は光学ファイバーであっ

てもよい。いずれの実施の形態においても、図2の反射 案子22と同じ機能が果たされる。容器が存在する場 合、光センサ38'において大きな電流が生じる。

【0046】図2の実施の形態に対してルーフミラー22を形成するために使用される反射ホイル又はテープはプリズムのファセット表面にしっかりと付着しない場合があるため、いくつかのシステムには光透過の実施の形態が好ましい。

【0047】図1の実施の形態の光学アセンブリ30が 最適であると考えられるが、アセンブリの光源及び光センサの他の構造は本発明と首尾一貫して可能である。1 つの例が図10に示されており、これは1つの光源及び 2つの光センサを使用している。示されるように、光学 アセンブリ100は第1及び第2の光センサ102、1 04を含み、これらの出力はコントローラによって読み 取られる。LED光源106が電源に接続されている。 容器を検出するための動作は、前述と同一である。光レベルは光センサ104において感知され、適切な信号が コントローラに送られる。同様に、センサ102におい て低インクの読み取りが行われる。この実施の形態において、LEDは連続的に又は断続的に(パルス状で)動 作されることが可能である。

【0048】光源及びセンサが図1及び図2の各々の反射素子21、22と関連する他の効率的な構造が可能である(図示せず)。

【0049】図1及び図7の実施の形態は検出ステーシ ョンに周期的に移動する走査キャリッジ上に装着される インク容器を示しているが、他の例として、インク容器 は固定位置に配置され、柔軟なインク供給ラインを介し て走査プリントヘッドに接続されてもよい。図1の実施 の形態に対しては、容器16は光学アセンブリ30に対 向する位置に固定され、柔軟なチューブを介してプリン トヘッド18に接続される。図7の実施の形態に対して は、4つの光学アセンブリは関連するインク容器に対向 してプリントゾーンの外に配置され、インク容器の各々 は柔軟なインクカップリングを介して各プリントヘッド カートリッジに接続される。例えば米国特許第5,22 1,397号において開示されるタイプの全幅アレイプ リントヘッドの場合では、遠隔インク容器は複数の入力 モジュールにインクを接続するインクマニホールドに接 続され、入力モジュールは互いに隣接して全幅アレイを

形成する。1つ又はそれより多くの光学アレイが、変更 されたインク容器に対向して配置される。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明のインク容器及び低インクレベル感知システムを組み込むインクジェットプリンタの斜視図を示す。

【図2】図1に示されるインクカートリッジの断面図である。

【図3】チェックをシーケンスして容器の存在又は不在と容器内のインクのレベルとを決定するために使用されるアルゴリズムである。

【図4】感知システムの動作を制御する制御回路のプロック図である。

【図5】(A)は、十分なレベルのインクを有するプリズム容器を示すカートリッジ内のプリズム状反射素子の断面図である。(B)は、低インク環境における反射経路を示す(A)のプリズムの断面図である。

【図6】低インク感知出力信号対カートリッジから消耗 されたインクの容量のプロットである。

【図7】本発明のインク容器及び低インクレベル感知システムを組み込むフルカラーインクジェットプリンタの 斜視図を示す。

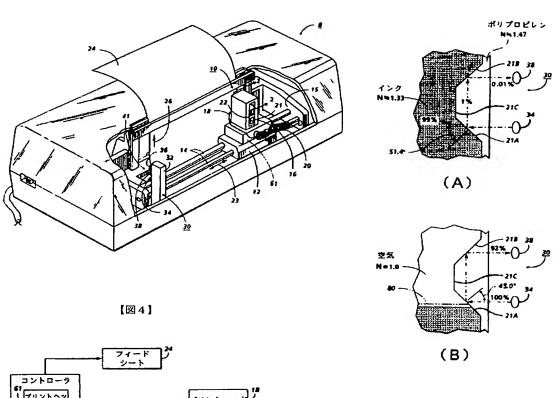
【図8】容器の存在又は不在と低インクの感知とを連続 的にシーケンスするために使用される図7の実施の形態 のアルゴリズムである。

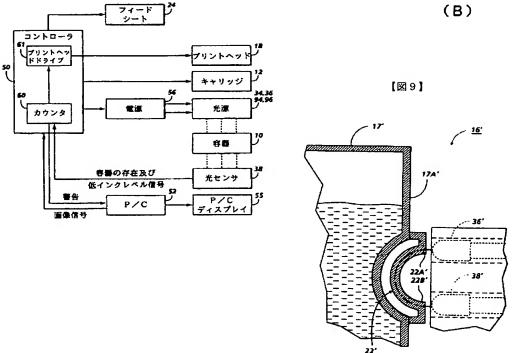
【図9】光パイプを組み込むカートリッジ検出システム の代わりの実施の形態である。

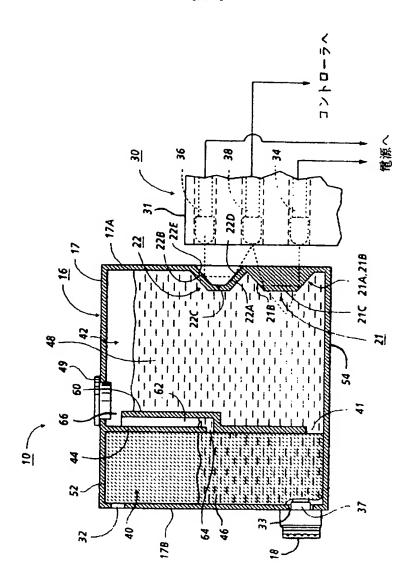
【図10】図1及び図2に示される光学アセンブリの代わりの実施の形態である。

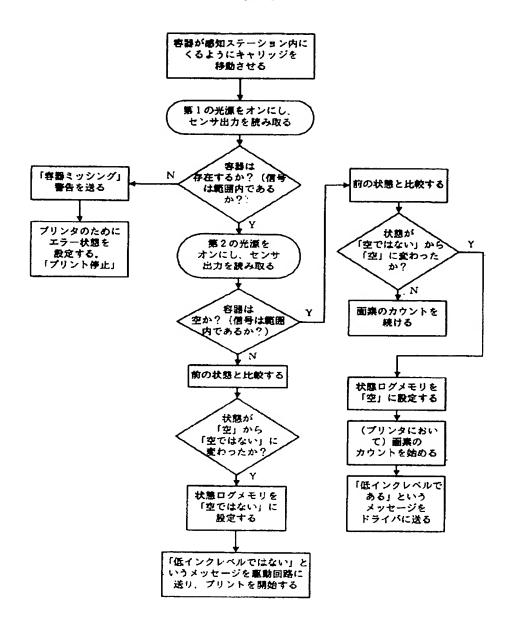
#### 【符号の説明】

- 10 カートリッジ
- 16 容器
- 17 ハウジング
- 17A 壁
- 21、22 反射素子
- 33 インク出口
- 34、36 光源
- 38 光センサ
- 48 液体インク
- 66 通気出口

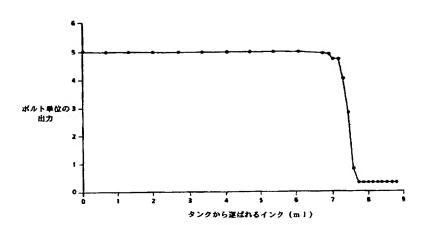




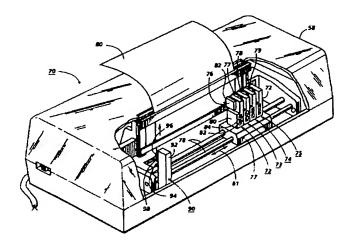


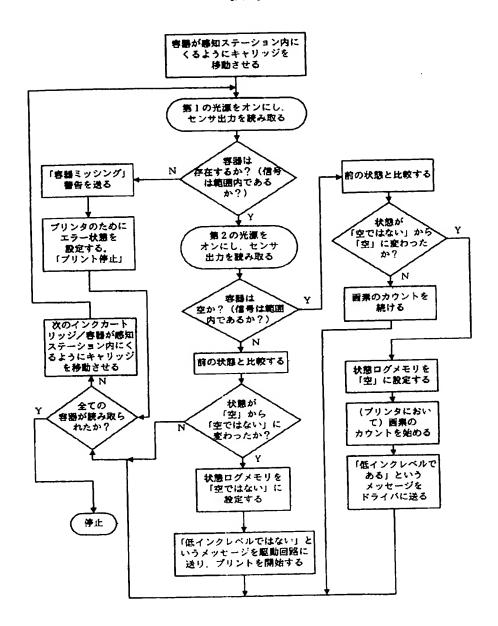


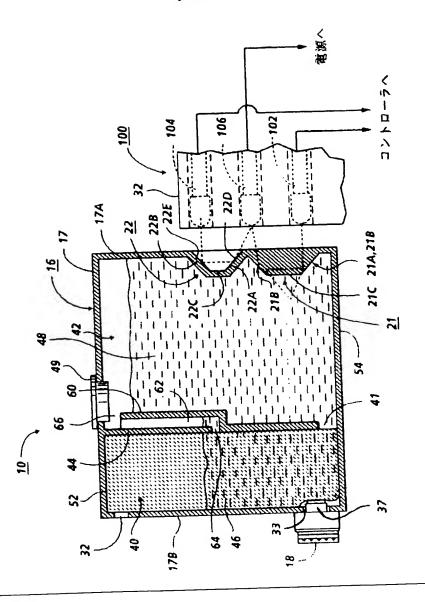




【図7】







フロントページの続き

- (72)発明者 マイケル カーロッタ
  アメリカ合衆国 14551 ニューヨーク州
  ソダス オールド リッジ ロード
  7048
- (72)発明者 スティーブン ジェイ.ディートル アメリカ合衆国 14519 ニューヨーク州 オンタリオ ハレイ ロード 163

(72)発明者 ドナルド エム. スティーブンズ アメリカ合衆国 14568 ニューヨーク州 ワルワース オンタリオ センター ロ ード 5042 (72)発明者 フレッド エフ. ハブル ザ サード アメリカ合衆国 14617 ニューヨーク州 ロチェスター ベーコンピュー コート 180